

最適化の数理

室田 一雄

計数工学科 (工学部)

数理情報学専攻(情報理工学系)

<http://www.misojiro.t.u-tokyo.ac.jp/~murota>

モデル化の数理

1. モデル化と抽象化
2. モデルとデータ
3. 技術の科学

最適化の数理

1. 最適化とは
2. 概念と抽象化
3. 凸という概念

抽象化と 手法の分野横断性 (復習)

	電 気	機 械	化 学	生 物	経 済
最適化	---	---	---	---	---
数値解析	---	---	---	---	---
機械学習	---	---	---	---	---
手法	---	---	---	---	---

技術の科学 情報技術 (復習)

計算 (computation)

- ・ 計算とは何か Gödel, Turing
- ・ 計算機の原理 von Neumann

情報 (information)

- ・ 情報の定量的扱い Shannon
- ・ サイバネティックス Wiener

計画・決定 (planning/decision)

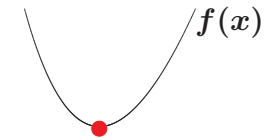
- ・ 線形計画法 Dantzig
- ・ ゲーム理論 von Neumann, Morgenstern

最適化理論, 制御理論, 意思決定論 (OR)

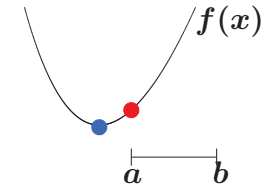
1. 最適化とは

最大最小問題

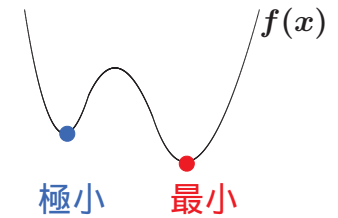
最小化 $f(x)$ $f'(x) = 0$



最小化 $f(x)$
制約条件 $a \leq x \leq b$



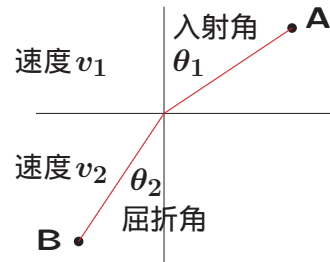
最小化 $f(x_1, x_2, \dots)$
制約条件 $(x_1, x_2, \dots) \in S$



自然は最適を選ぶ 変分原理

スネルの法則: $\frac{\sin \theta_1}{\sin \theta_2} = \frac{v_1}{v_2}$

$f'(x) = 0$ の形



フェルマーの原理: 光は最短時間経路を進む

$f(x) \rightarrow \min$ の形

- 最小作用の原理: 運動経路 = 作用の最小化
- エネルギー原理: 平衡状態 = エネルギーの最小化

人は最適を選ぶ 最適意思決定

本郷から駒場まで
どう歩こうか?

(13.7 km)



Goog 地図

(C) 2005 NTT Resonant Inc.

(C) 2000-2005 ZENRIN DataCom CO.,LTD. ; (C) 2001-2005 ZENRIN CO., LTD.

人は最適を選ぶ **最適設計**



0系 (1964)

300系 (1992)

700系 (1999)

工学的な設計 = 性能 コスト の最適化

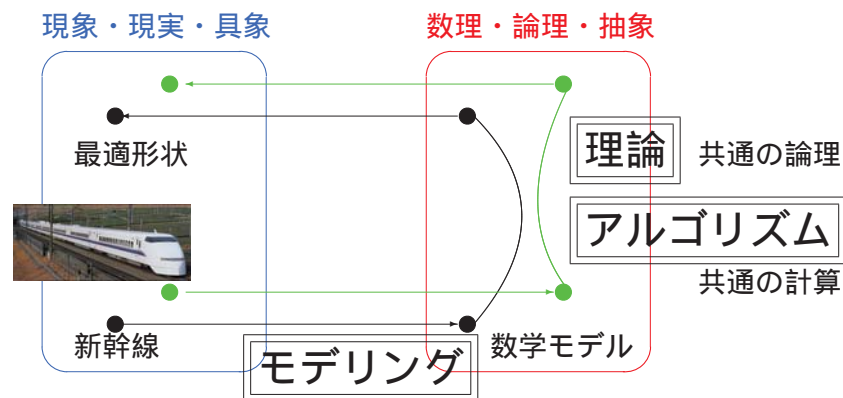
数式に表現する (モデリング)

計算する 実験する 製造する

最適化の世界

数理計画法

モデリング + 理論 + アルゴリズム



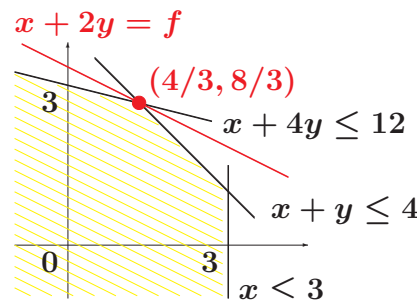
数理計画法の誕生 **1947年 線形計画法**

G. Dantzig (1914~2005) J. von Neumann (1903~1957) L. V. Kantorovich (1912~1986)

<http://www2.informs.org/Press/GeorgeDantzig.jpg>
<http://phil.elte.hu/redei/Utrecht/UtrechtNeumann.html>
<http://www.matematycy.interklasa.pl/images/matematycy/kantorovich.jpg>

2変数の線形計画問題

$$\begin{aligned} \text{Maximize} \quad & x + 2y =: f \\ \text{subject to} \quad & x + 4y \leq 12 \\ & x + y \leq 4 \\ & x \leq 3 \end{aligned}$$



最適解 $(x, y) = \left(\frac{4}{3}, \frac{8}{3}\right)$

最適値 $f = \frac{4}{3} + 2 \cdot \frac{8}{3} = \frac{20}{3}$

線形計画の一般形

$$\begin{array}{ll} \text{Maximize} & c^T x \\ \text{subject to} & Ax \leq b \end{array} \quad \begin{array}{ll} \text{Max.} & x_1 + 2x_2 \\ \text{s.t.} & x_1 + 4x_2 \leq 12 \\ & x_1 + x_2 \leq 4 \\ & x_1 \leq 3 \end{array}$$

モデリング : 線形近似でも実用上有用

理論 : 双対定理

アルゴリズム : 単体法

産業社会への応用

生産計画

線形代数の新展開

大規模計算

13

線形計画法の双対性

— 転置行列の意味

主問題

$$\begin{array}{ll} \text{Max.} & c^T x \\ \text{s.t.} & Ax \leq b \end{array}$$

双対問題

$$\begin{array}{ll} \text{Min.} & b^T y \\ \text{s.t.} & A^T y = c \\ & y \geq 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{ll} \text{Max.} & x_1 + 2x_2 \\ \text{s.t.} & x_1 + 4x_2 \leq 12 \\ & x_1 + x_2 \leq 4 \\ & x_1 \leq 3 \end{array}$$

$$\begin{array}{ll} \text{Min.} & 12y_1 + 4y_2 + 3y_3 \\ \text{s.t.} & y_1 + y_2 + y_3 = 1 \\ & 4y_1 + y_2 = 2 \\ & y_1, y_2, y_3 \geq 0 \end{array}$$

双対定理 : 主問題の最大値 = 双対問題の最小値

14

双対問題を解いてみる

$$(u, v, w) = (y_1, y_2, y_3)$$

$$\begin{array}{ll} \text{Minimize} & 12u + 4v + 3w =: g \quad \dots (1) \\ \text{subject to} & u + v + w = 1 \quad \dots (2) \\ & 4u + v = 2 \quad \dots (3) \\ & u, v, w \geq 0 \quad \dots (4) \end{array}$$

$$(3) \quad v = 2 - 4u \geq 0$$

$$(2) \quad w = 1 - u - v = -1 + 3u \geq 0$$

$$(1) \quad g = 12u + 4(2 - 4u) + 3(-1 + 3u) = 5 + 5u$$

$$(4) \quad \boxed{1/3 \leq u \leq 1/2}$$

$$\text{最適解 } (u, v, w) = \left(\frac{1}{3}, \frac{2}{3}, 0\right) \quad \text{最適値 } g = 5 + 5 \cdot \frac{1}{3} = \frac{20}{3}$$

$$\boxed{\text{主問題の最大値} = 20/3 = \text{双対問題の最小値}}$$

15

最適化の発展

1947年 線形計画法

モデル化 + 理論 + アルゴリズムの進歩
計算パワーの増大

2000年 半正定値計画法 (凸計画法)

離散凸解析

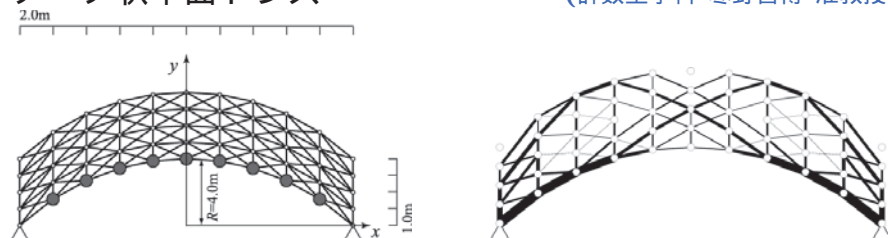
「凸」概念を軸とした進歩

16

半正定値計画法 による 最適設計

アーチ状平面トラス

(計数工学科 寒野善博 准教授)



問題: 「固有振動数 \geq 所与の α 」 の下で 重量最小化

(地震と共振しない条件: $\alpha = 40$ 程度)

数理的ポイント:

- 固有振動数 \iff 行列の一般化固有値 $Kx = \lambda Mx$
- 任意の固有値 $\lambda \geq \alpha \iff K - \alpha M$ が半正定値

固有値の物理イメージ = 固有振動数

バネ系 (1自由度)

- Hookeの法則: $f = -kx$
- 運動方程式: $f = m\alpha = m\ddot{x}$
- $x = \exp(i\omega t)$ とおくと $\ddot{x} = -\omega^2 x$

$$\implies kx = \omega^2 mx$$

バネ系 (多自由度)

$$\implies Kx = \omega^2 Mx$$

離散凸解析 の 参考書

室田一雄: 離散凸解析, 共立出版	2001
K. Murota: Discrete Convex Analysis, SIAM	2003
S. Fujishige: Submodular Functions and Optimization, 2nd ed. (第VII章), Elsevier	2005
室田一雄: 離散凸解析の考えかた, 共立出版	2007
田村明久: 離散凸解析とゲーム理論, 朝倉書店	2009



2. 概念と抽象化

— 「理論」との付き合い方

高校の数学 大学の数学

抽象的な定義や概念がたくさんでてきて……

- ・何を言ってるのか分からない……
- ・何をやりたいのか分からない……

21

第1回（近山先生）のスライドより

「ファイル」という抽象化

- 磁気ディスクは記憶ブロックの並び
 - 記憶ブロックごとに番地
 - 当初はブロック位置を意識してプログラミング
 - × 同じコンピュータで複数の仕事をするとき混乱
- 「ファイル」概念の登場
 - 要は必要なだけのデータが記憶できればよい
 - ファイルごとに適切な数のブロックを割り当て
 - ファイル内の論理ブロック番号と対応付け

情報技術論 第1回 1

22

「概念」：「外延」と「内包」（広辞苑 第六版）

外延 (extension) :

例の列挙

ある概念の適用されるべき事物の範囲。

例えば金属という概念の外延は金・銀・銅・鉄などである。

本質の抽出

内包 (intension; connotation) :

概念の適用される範囲（外延）に属する諸事物が共通に有する徴表（性質）の全体。（以下，略）

23

数学概念の例：偶数とは？

外延：

$$\text{偶数} = \{2, 4, 6, 8, 10, 12, \dots\}$$

（2, 4, 6, 8, 10, 12 などのことである）

内包：

$$\text{偶数} = \{x \mid x \text{ は自然数, } x \text{ は } 2 \text{ で割り切れる}\}$$

（2で割り切れる自然数のことである）

24

経験 から 概念へ

特徴・機能を抽象

経験

概念

抽象的な～ / 具体的な～

(近山先生のスライド)

「ファイル」概念の登場

要は必要なだけのデータが記憶できればよい
(機能の抽象化)

定義から定理へ (数学世界)

経験

定義

定理

本質の記述

特徴・機能の記述

「概念 = 定義」しかし、定義を読んでも

- ・何を言ってるのか分からない.....
- ・何をやりたいのか分からない.....

「概念 = 本質・特徴・機能」だとすれば、

「概念 = 定義と定理の総体」と考えた方がいい

定義だけ読んで分らなくて当然

数学的概念を理解するには

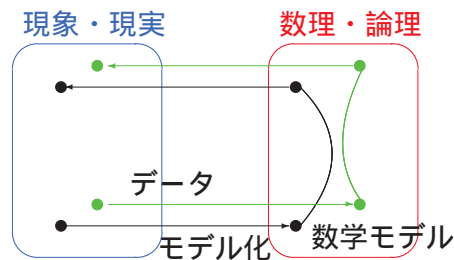
どのように生じるのか 実例は？

どのように扱えるのか 数理は？

どのように使えるのか 応用は？

例えば.....

- ・行列
- ・行列の固有値



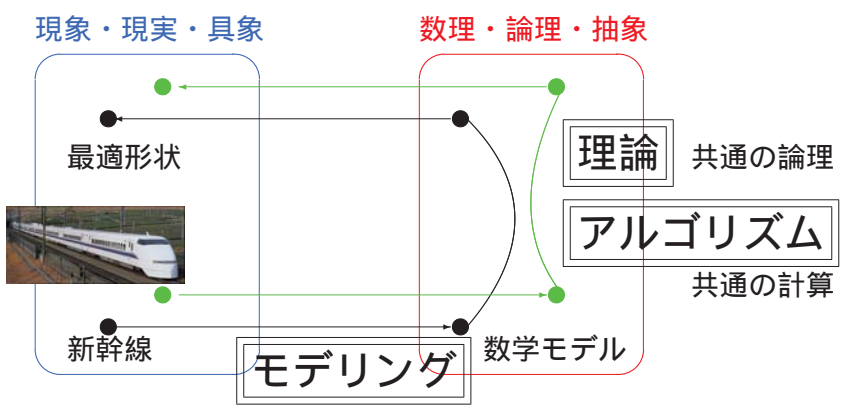
3. 凸という概念

線形 から 凸へ

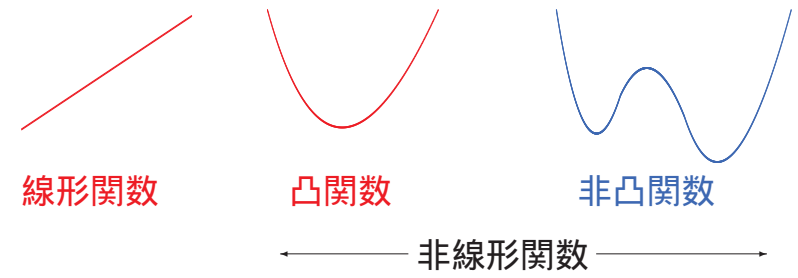


最適化の世界

1947 線形計画 2012 凸計画



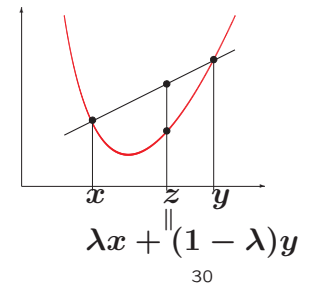
凸関数 (理論の主役)



定義 f が凸関数 \iff

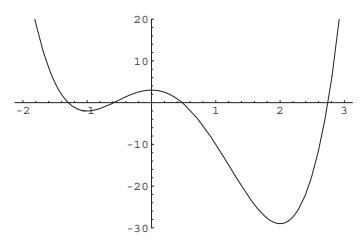
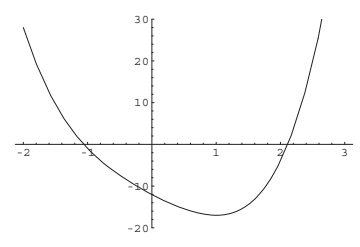
$$\lambda f(x) + (1 - \lambda)f(y) \geq f(\lambda x + (1 - \lambda)y)$$

$$(0 < \forall \lambda < 1)$$



凸関数 と 凸でない関数

$$f(x) = x^4 + 2x^2 - 8x - 12 \quad f(x) = 3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 3$$



凸関数の判定法

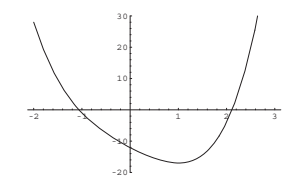
(滑らかな関数に対して)

f が凸関数 \iff すべての x に対して $f''(x) \geq 0$

$$f(x) = x^4 + 2x^2 - 8x - 12$$

$$\Rightarrow f'(x) = 4x^3 + 4x - 8$$

$$\Rightarrow f''(x) = 12x^2 + 4 > 0 \Rightarrow \text{凸}$$

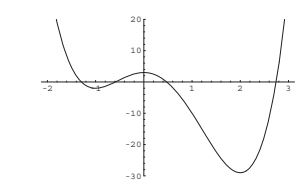


$$f(x) = 3x^4 - 4x^3 - 12x^2 + 3$$

$$\Rightarrow f'(x) = 12x^3 - 12x^2 - 24x$$

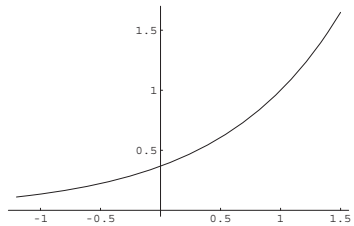
$$\Rightarrow f''(x) = 36x^2 - 24x - 24$$

$$\Rightarrow f''(0) = -24 < 0 \Rightarrow \text{凸でない}$$



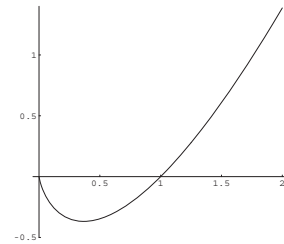
凸関数の例

$$f(x) = \exp(x - 1)$$



$$f''(x) = \exp(x - 1) > 0$$

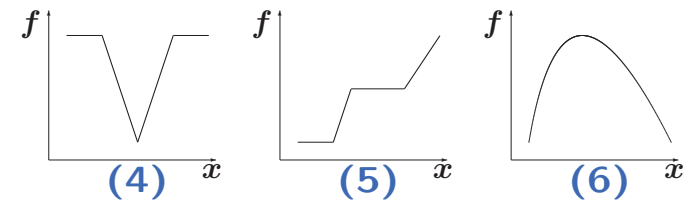
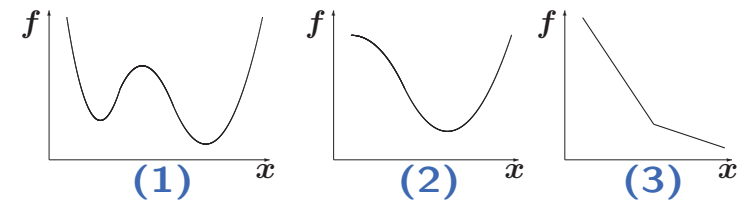
$$f(x) = x \log x$$



$$f''(x) = 1/x > 0$$

33

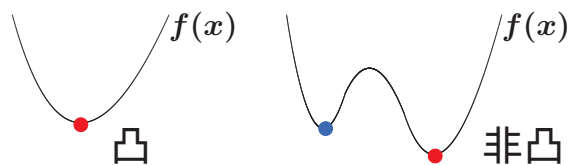
凸関数と凸でない関数



34

最適化における凸関数の意義

局所的最小 = 大域的最小



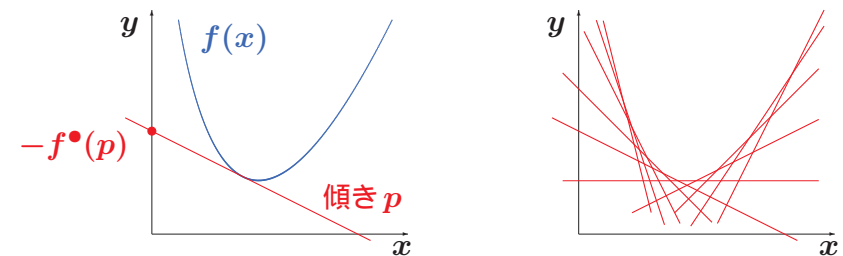
種々の双対性

- ・ルジャンドル変換
- ・最大最小定理

35

ルジャンドル変換

凸関数 = 接線の包絡線



ルジャンドル変換 $f^\bullet(p) = \max_x \{p \cdot x - f(x)\}$

定理： 凸関数 $f \mapsto f^\bullet \mapsto f^{\bullet\bullet} = f$

裏の裏は表

36

ルジャンドル変換の計算法

$$f^\bullet(p) = \max_x \{p \cdot x - f(x)\}$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dx}(p \cdot x - f(x)) = p - f'(x) = 0$$

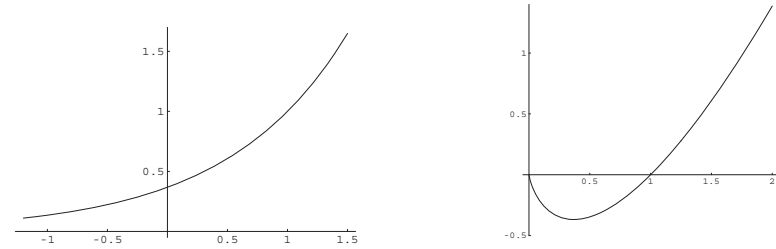
$$\Rightarrow p = f'(x)$$

$$\Rightarrow x = x(p)$$

$$\Rightarrow f^\bullet(p) = p \cdot x(p) - f(x(p))$$

37

ルジャンドル変換の例 (1)



$$f(x) = \exp(x - 1) \quad \longrightarrow \quad g(p) = p \log p$$

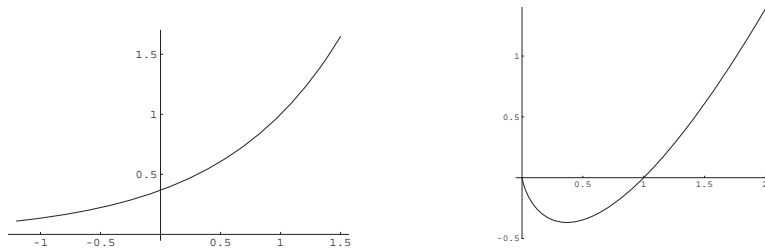
$$f^\bullet(p) = g(p)$$

$$p = f'(x) = \exp(x - 1) \Rightarrow x = 1 + \log p$$

$$\Rightarrow f^\bullet(p) = p \cdot x - f(x) = p \cdot (1 + \log p) - p = p \log p$$

38

ルジャンドル変換の例 (2)



$$f(x) = \exp(x - 1) \quad \longleftarrow \quad g(p) = p \log p$$

$$f(x) = g^\bullet(x)$$

$$x = g'(p) = 1 + \log p \Rightarrow p = e^{x-1}$$

$$\Rightarrow g^\bullet(x) = p \cdot x - g(p) = x e^{x-1} - (x-1)e^{x-1} = e^{x-1}$$

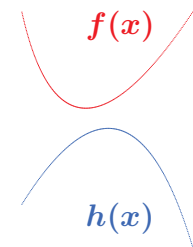
39

最大・最小定理

ルジャンドル変換

$$f^\bullet(p) = \max_x \{p \cdot x - f(x)\}$$

$$h^\circ(p) = \min_x \{p \cdot x - h(x)\}$$



フェンシエル 双対定理 f : 凸 h : 凹

$$\min_x \{f(x) - h(x)\} = \max_p \{h^\circ(p) - f^\bullet(p)\}$$

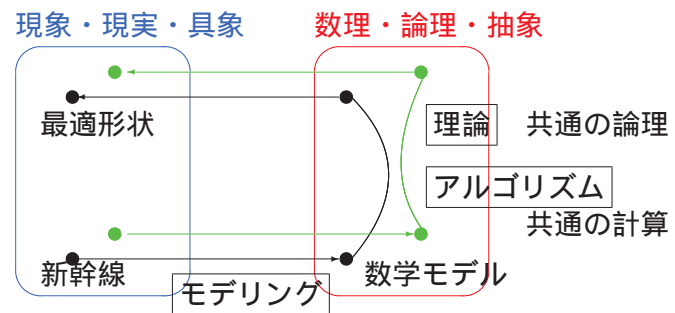
線形計画法の双対定理:

$$\min\{c^\top x \mid Ax = b, x \geq 0\} = \max\{b^\top y \mid A^\top y \leq c\}$$

40

最適化の数理：まとめ

モデリング + 理論 + アルゴリズム



- ・ 線形計画法
- ・ 概念と定義
- ・ 凸関数

参考文献

最適化とは _____

今野浩：最適化時代の旗手：21世紀のOR，日科技連出版社，2007

概念と抽象化 _____

新井紀子：数学は言葉，東京図書，2009

凸という概念 _____

室田一雄：離散凸解析，共立出版，2001

室田一雄：離散凸解析の考えかた，共立出版，2007